

(355) 電縫管内面ビード処理自動化装置の開発・実用化

新日本製鐵㈱ 君津製鐵所

小日向静夫 ○南秀康

藤原隆義

三島光産㈱ 君津事業本部

徳川紘 若山俊郎

1. 緒言

電縫管の切削後の内面ビード除去は従来手作業にて処理していたが、その処理が高速且つ連続作業であるため、疲労・重筋作業であると同時に鋭利なビード形状のため安全上からも当作業の自動化の開発は、長年来の課題であった。当自動化にあたっては、種々の開発、テスト経過があるが、未だ自動化まで至っていない。今回、従来のビード処理技術を改善するとともに、常時切断長の変化するラインにおいて広範囲な造管条件（速度、ビード形状）に対応した自動化装置を開発、実用化した。

2. 装置概要

当装置の主仕様を Table. 1、平面上の設備レイアウトを Fig. 1 に示す。当装置構成は、(1)ビード切断・クランプ装置、(2)ビードシフトガイド、(3)ビードシュレッダー、(4)パイプピンチロール、(5)振動式ビードガイド、(6)ストッパー＆キッカー、(7)ビード屑バケットから構成され、それらの機能、動作フローを Fig. 2 に示す。

Table 1. Specification

1. Mill Speed : Max 65 m/min
2. Tube length : 5 ~ 23 m
3. Tube Size : 34.0 ~ 114.3 mm
4. Tube thickness : Max 10.5 mm
5. Cycletime : 12 cut / min
6. Shredder Speed : 120 m/min

3. 開発のポイント

(広範囲な造管条件に対応した自動化装置の開発)

(1) 常時変化する切断長に対応した動作制御化。

5 ~ 28 m の範囲内で常時変化する切断長と造管速度をデータ入力し、各装置の動きを1本ごと演算制御する。

(2) ビード切断単独機能の設置。

上記演算結果、長尺材から短尺材切換時、タイムサイクル上、ビードシュレッダー不能時に、ビード切断のみ実施。

(3) 造管速度変動に対する対応。

造管速度と運動したピンチロールによる先行パイプと後行パイプとの間隔、一定確保。

(4) 各種ビード形状変化に対する対応。

- ・ビードシフトガイドによるシュレッダーラインへの確実なビードフィード。

- ・振動式ビードガイドによるビード引抜き時の管端部ビード引掛け防止。

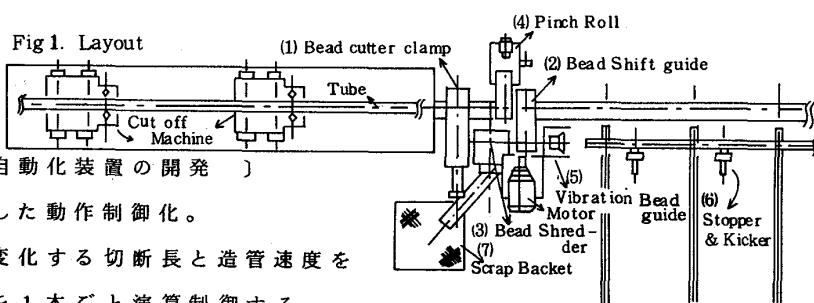
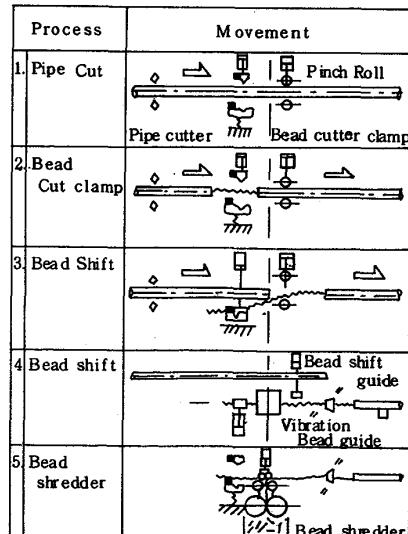


Fig. 2. Bead cut process



4. 結言

(1) 1985年7月に導入、約4ヶ月間の各サイズ・速度・ビード形状条件ごとの確性期間を経て、順調に稼動。

(2) 従来、当作業に従事していた2名×3シフトの要員を完全自動化実現により要員合理化を達成し、作業環境が大幅に改善された。