

## (114) 転炉終点ダイナミック制御法について

新日本製鉄(株) 堀製鉄所

甲斐 鮎 久保田重之  
久米友明 ○上田裕二郎

講師 新一

## I. 緒言

転炉終点制御法として当堀製鉄所は、64年11月に設置したサブランスと転炉のG排ガス分析計を応用し、吹鍊末期の溶鋼[C]・温度の変化を把握するダイナミック制御法を検討して来た。この結果、終点溶鋼[C]・温度の適確な予測が可能となり、吹鍊終点判定のめならず冷却材投入あるいは吹鍊ランプ上昇による軌道修正と、その後の修正軌跡の確認が行える様になった。現在順調に稼動し吹鍊成績向上に大きく貢献している。以下にその概要を報告する。

## II. 設備概要

当システムは次のものより構成され遠隔自動運転ができる。表1. 図1に仕様とブロック図を示す。

- (1) サブランス設備
- (2) 溶鋼[C]・温度同時測定プローブ
- (3) 脱炭・昇温計算、軌跡表示制御計算機
- (4) 軌跡表示CRT

表1. サブランス設備仕様

設備	仕様
サブランス 本体	外径100mm <sup>中</sup> , 全長16m 冷却水量3.0T/Hr
昇降装置	吊荷重1.2t, ストローク1.7m 昇降速度高速100分, 中速20分, 低速5分
プローブ	[C]・温度同時測定, カンピリング
プローブ装着	自動着脱・サンプル回収式

## III. ダイナミック制御

サブランスにより吹鍊途中の溶鋼[C]・温度を測定し、その後の吹鍊酸素量と転炉のG排ガス分析値等より溶鋼の脱炭・昇温軌跡を逐次求め、さらにこの吹鍊軌跡の予測軌跡を数式的に算出する。このとき冷却材投入あるいはランプ上昇が必要であればその量を算出し、修正操作後の軌道変化を表示する。

$$\text{脱炭式 } [C](t) = a \cdot [C]_{SL} + b \cdot f(F_{O_2}, F_{CO}, X_{CO}, X_{CO_2}, t, W_s) + c \quad (1)$$

$$\text{昇温式 } T(t) = d \cdot T_{SL} + e \cdot g(F_{O_2}, F_{CO}, X_{CO}, X_{CO_2}, X_{O_2}, t, W_s, W_f) + h \quad (2)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} [C](t): \text{時刻 } t \text{ の溶鋼 } [C] \\ T(t): \text{時刻 } t \text{ の溶鋼温度 } \\ [C]_{SL}: \text{途中測定溶鋼 } [C] \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} T_{SL}: \text{途中測定溶鋼温度 } \\ F_{O_2}: \text{排ガス量 } \\ F_{CO}: \text{吹鍊酸素量 } \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} X_{CO}: \text{排ガス中 } CO \text{ 濃度 } \\ X_{CO_2}: \text{ " } CO_2 \text{ 濃度 } \\ X_{O_2}: \text{ " } O_2 \text{ 濃度 } \\ W_s: \text{転炉装入量 } \\ W_f: \text{冷材量 } \\ a, b, c, d, e, f: \text{定数 } \end{array} \right.$$

## IV. オンライン操業結果

当転炉工場における、スタティック制御法に脱炭速度計法を併用する従来制御法と、本ダイナミック制御法の、終点命中率の比較を表2に示す。

表2. 従来法とダイナミック制御法の終点命中率比較

終点命中率(%)	従来制御法	ダイナミック制御法
温度命中率	73.0	98.3
[C]命中率	72.7	92.3
[C]・温度同時命中率	55.3	90.5

V. 結言 転炉終点ダイナミック制御法の開発により終点命中率は向上し、品質・操業の安定および無倒炉出鋼の実施による製鋼時間の短縮等操業成績の向上に大きく貢献している。